

О КРИВИЗНЕ НА ПЛОСКОСТИ ЛОБАЧЕВСКОГО.

1. На плоскости Лобачевского следует различать два рода кривизны: k_t — кривизну по касательной и k_n — кривизну по нормали. Первая — предел отношения угла смежности к дуге, вторая — предел отношения угла между нормальями к дуге.

2. Обозначим через (x', y', z', u') и (x'', y'', z'', u'') производные, взятые по дуге s , тогда будем иметь в вейерштрассовых координатах;

$$k_n = \sqrt{x''^2 + y''^2 - k^2 z''^2}. \quad (1)$$

3. Можно доказать, что

$$k_n = \frac{1}{k \operatorname{sh} \frac{L_n}{k}}, \quad (2)$$

где α_n — отрезок нормали, отсекаемый бесконечно близкой нормалью (радиус кривизны).

4. В случае параллельности бесконечно близких нормалей $\alpha_n = \infty$. В случае сверхпараллельности k_n имеет мнимое значение, кривизны по нормали не существует.

5. Тогда следует говорить о *сверхкривизне* $k^{(n)}$ по нормали как $\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{1}{k} \frac{\Delta \delta}{\Delta s}$, где $\Delta \delta$ — кратчайшее расстояние между нормальями.

6. На основании известных свойств прямоугольника доказываем, что:

$$k^{(n)} = \frac{1}{k \operatorname{ch} \frac{L^{(n)}}{k}}, \quad (3)$$

где $\alpha^{(n)}$ — расстояние от прямой наименьшего расстояния между нормальями (т. е. *оси кривизны*).

7. В случае существования кривизны, радиус кривизны совпадает с радиусом соприкасающегося круга; в случае сверхкривизны — с расстоянием соприкасающегося гиперцикла от его оси.

8. Геометрическое место центров кривизны (точек пересечения смежных нормалей) — эволюта — обладает теми основными свойствами, что эволюта — на плоскости Эвклида. Разность радиусов кривизны равна соответствующей дуге эволюты.

9. Эволюта центральной кривой второго порядка

$$Ax^2 + By^2 - k^2 Cz^2 = 0$$

определяется уравнением

$$Px^{\frac{2}{3}} + Qy^{\frac{2}{3}} - Rz^{\frac{2}{3}} = 0. \quad (4)$$

10. Сверхэволюта, или огибающая осей кривизны определяется взаимным уравнением в линейных координатах

$$Pu^{\frac{2}{3}} + Qv^{\frac{2}{3}} - Rw^{\frac{2}{3}} = 0. \quad (5)$$

11. Для кривизны по касательной имеем формулу:

$$K_t = \pm \begin{vmatrix} x & y & z \\ x' & y' & z' \\ x'' & y'' & z'' \end{vmatrix} = \pm \Delta^{(012)}. \quad (6)$$

12. Выражается через радиус кривизны следующей формулой:

$$K_t = \frac{1}{k \operatorname{th} \frac{L^{(n)}}{k}} \quad (7)$$

13. Кривизны высших порядков определяются аналогично тому, как это делается на евклидовой плоскости. Ось отклонения следует определять, как предельное положение прямой, соединяющей середину хорды перпендикулярной к нормали с данной точкой кривой.

14. В основу исследования кладутся формулы для вейерштрассовых координат середины (x_1, y_1, z_1) (x_2, y_2, z_2)

$$\bar{x} = \frac{(x_1 + x_2)k}{\sqrt{2(k^2 + k^2 z_1 z_2 - y_1 y_2 - x_1 x_2)}} \text{ и т. д.} \quad (8)$$

15. Угол, образуемый осью отклонения с нормалью, определяется формулой:

$$\cos \varphi = \frac{\Delta^{(012)}}{\sqrt{T}},$$

где

$$T = k^2 \left(\frac{\Delta_x^{(01)} \Delta^{(013)}}{3\Delta^{(012)}} - \Delta_x^{(02)} \right)^2 + \dots$$

16. „Первая циркулярная ось“, предельное положение прямой, соединяющей точки M кривой с серединой хорды, отсекающей от M равные дуги, совпадает с нормалью.
